



PREFEITURA DE  
SÃO PAULO

PROPOSTA LOVSTA NO  
MAPA DO CLOLO TEM  
TULO 1.

Plano de Ação 2025 - Oficina Participativa

Data 28 / 08 / 2025

Subprefeitura

mecca

CONTRIBUIÇÃO COLETIVA

Bloco  
temático

2

Grupo

D

Número da  
contribuição

6

Qual o tema?

Bloco  
temático  
1

Meio Ambiente - Arborização urbana, parque linear, parque, praças, área verde, área contaminada, educação ambiental, rede hídrica, fiscalização ambiental, conservação / recuperação ambiental, corredor verde/ecológico, mudanças climáticas/ilhas de calor, fauna

Habitação – Habitação social, produção habitacional, regularização fundiária, plano de urbanização, favelas, cortiços, área de risco

Saneamento Ambiental - água, esgoto, drenagem, resíduos sólidos

Infraestrutura – Iluminação pública, energia elétrica, telecomunicação/cidade inteligente, internet, gasoduto, oleoduto

Bloco  
temático  
2

Patrimônio Cultural – Conservação da paisagem urbana ou rural, patrimônio material, patrimônio imaterial, território de interesse da cultura e da paisagem, educação patrimonial

Mobilidade – Acessibilidade universal, circulação de pedestres, sistema ciclovitário, bicicleta, ruas, avenidas, rodovias, ônibus, metrô, trem, barco, terminais, transporte coletivo público, logística e carga, segurança viária, sinalização, integração intermodal, barreira urbana

Desenvolvimento Social e Equipamentos – Segurança alimentar, assistência social, UBS, AMA, UPA, hospital, espaço cultural, Biblioteca, CEU, Escola, Universidade, clube desportivo, mobiliário urbano, segurança pública

Desenvolvimento Econômico Sustentável – Economia criativa, indústria, turismo, atividade rural, comércio, serviço, emprego/trabalho de jovens e adultos, centralidade local

APONTAMENTO

Qual o local? Indicar → no mapa

Descreva o  
apontamento

PROPOSTA

Qual a  
proposta?

River os parâmetros para instalação de cicloria,  
com ampliação permitindo duas mãos

Itinerários dos ônibus dentro dos bairros, meus  
estudo para ampliar além das ruas principais



**ANOTAÇÕES**